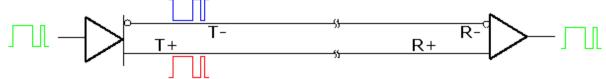
Liaison série asynchrone RS485: PRINCIPE (http://sitelec.org/cours/abati/modbus.htm#rs485)

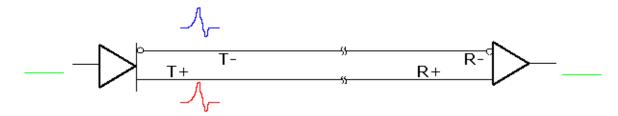
RS-485 : c'est une liaison série, de type asynchrone, différentielle qui permet un débit élevé (jusqu'à 10 Mégabits/s) sur une distance importante (jusqu'à 1200m). Elle dispose de 2 bornes d'émission polarisées notées T(+), T(-) et de 2 bornes de réception polarisées notées R(+), R(-).

Sur une liaison différentielle (ou symétrique) les signaux (T+ et T-) sont transmis en **opposition de phase**

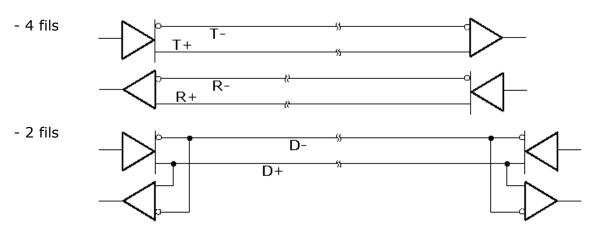
Le récepteur réalise la différence de ces deux signaux (R+ et R-) pour obtenir le signal utile



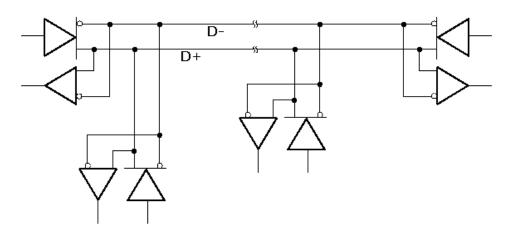
Si une **perturbation** se produit, elle se présente sur les deux fils avec la même polarité Le récepteur réalise la différence des deux signaux : la perturbation n'est pas transmise au signal utile



La liaison peut être bidirectionnelle



La liaison peut être de type bus



BTSET1-Essais de Systemes Doc ressources MODBUS Page 1/5

Liaison série asynchrone RS485 : CABLAGE

(Automates programmables Twido, Guide de mise en oeuvre logicielle) (TeSys®U LULC032-033 Modbus, Module de communication, Manuel d'utilisation)

Câblage nominal

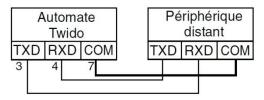
Les connexions de câble nominal sont représentées ci-dessous pour les types EIA RS-232 et EIA RS-485.

Note : Si le port 1 est utilisé sur l'automate Twido, le signal DPT sur la broche 5 doit être relié au circuit commun (COM) sur la broche 7. Ce signal permet d'indiquer à l'automate Twido que les communications via le port 1 relèvent du protocole Modbus et non du protocole utilisé pour communiquer avec le logiciel TwidoSoft.

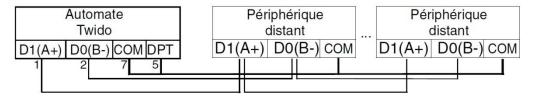
Les connexions de câbles effectuées à chaque périphérique sont représentées cidessous.

Connexion mini DIN

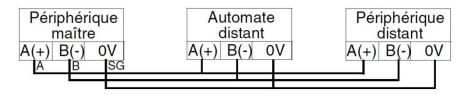
Câble EIA RS-232



Câble EIA RS-485



Connexion bornier



Brochage du connecteur RJ45

Le raccordement du module de communication au réseau Modbus se fait par un connecteur RJ45 en respectant le câblage suivant :

N° de broche	Signal	
1	Ne pas raccorder	OA1 OA3 MODBUS
2	Ne pas raccorder	TOATOAS
3	Ne pas raccorder	2' (2= 'Aux
4	D(B) ou D1	Lot Lift -
5	D(A) ou D0	
6	Ne pas raccorder	
7	Ne pas raccorder	RJ45 / 1
8	0 V.L	8

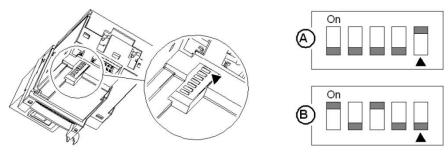
BTSET1-Essais de Systemes Doc ressources MODBUS Page 2/5

Adressage du module de communication Modbus du Tesys.

(TeSys®U LULC032-033 Modbus, Module de communication, Manuel d'utilisation)

Adressage par commutateurs

L'adresse du module de communication Modbus est définie par des commutateurs placés sous le module. Pour y accéder, retournez-le :



A) Le module est livré d'usine avec l'adresse 1.

B) Exemple de configuration pour l'adresse 20.

La plage de valeurs acceptées est comprise entre 1 et 31.

Le codage de l'adresse est en binaire.

Le bit de poids faible est à droite, signalé par ▲.

L'adresse 0 n'est pas prise en compte par le module, car elle est utilisée par le Maître pour une requête de diffusion générale.

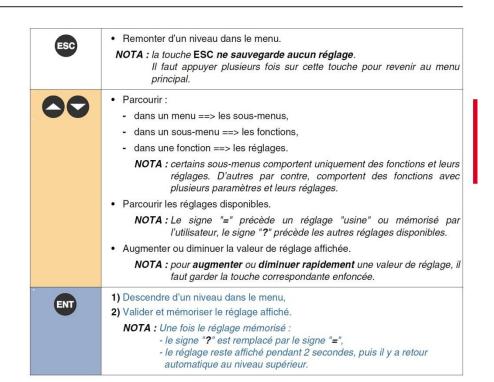
Attention : La sélection de l'adresse est différente de celle du module de communication Modbus LULC031.

NOTE : La prise en compte de l'adressage ne se fait qu'à la mise sous tension du module de communication.

Paramétrage de l'unité de contrôle multifonction LUCM.

(TeSys® U, LUCM • • BL, Unité de contrôle multifonction)

Unité de contrôle multifonction



BTSET1-Essais de Systemes Doc ressources MODBUS Page 3/5

Unité de contrôle multifonction

2-5-5 5_Echanger

- Le sous-menu 5_Echanger permet le paramètrage du port de communication Modbus[®] RS 485, situé sur la face avant de l'unité de contrôle multifonction.
- La liaison asynchrone RS 485 supporte le protocole esclave Modbus[®].
- Les dispositifs d'affichage ou de configuration à distance qui initialisent la communication en lisant ou en écrivant des données dans les registres 16 bits de l'unité de contrôle multifonction, doivent être des maîtres Modbus[®]. Voir Annexe C - Format des registres (page 68).
- Voir 1-3-6-4, Port de communication série RS 485 utilisant un connecteur RJ-45 (page 17).
- Pour des informations complètes sur le protocole Modbus[®], consulter <www.Modbus.org>.

Sous-menu (ligne 1)	Fonction (ligne 2)	Définition
5_Echanger	51_Adresse (voir 2-5-5-1, p. 50)	Pour définir l'adresse du port de communication RS 485.
	52_Baud (voir 2-5-5-2, p. 50)	Pour définir la vitesse de transmission du port de communication RS 485.
	53_Parité (voir 2-5-5-3, p. 50)	Pour définir la parité de la liaison asynchrone du port de communication RS 485.

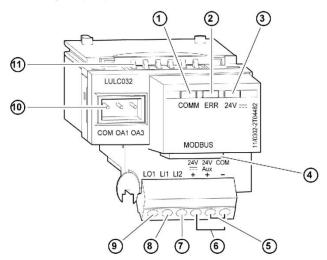
Etat de fonctionnement du module LUCL033:

(TeSys®U LULC032-033 Modbus, Module de communication, Manuel d'utilisation)

Description du module et installation

Schéma du module

Connecteurs et voyants (DEL) du module de communication Modbus LULC032-033 :



NOTE : Le brochage est différent de celui du module de communication Modbus LULC031.

- 1 DEL "COMM" verte indiquant l'état de la communication Modbus.
- 2 DEL "ERR" rouge indiquant un défaut au niveau du module de communication Modbus.
- 3 DEL "24V ===" verte indiquant une tension au niveau des sorties OA1, OA3, LO1.
- 4 Connecteur RJ45 de liaison Modbus RS485.
- 5 Raccordement de l'alimentation du module.
- 6 Raccordement de l'alimentation 24 V = des sorties OA1, OA3, LO1.
- 7 Entrée 2 TOR (Tout ou Rien).
- 8 Entrée 1 TOR (Tout ou Rien).
- 9 Sortie 1 TOR (Tout ou Rien), affectable selon le registre de configuration (685 LSB).
- 10 Connecteur pour précâblage bobine 24 V === de la base puissance.
 - OA1 est affectable selon le registre de configuration (686 LSB).
 - OA3 est affectable selon le registre de configuration (686 MSB).

11 Connecteur pour communication avec l'unité de contrôle avancée ou multifonction.

BTSET1-Essais de Systemes Doc ressources MODBUS Page 4/5

Registre de contrôle de l'unité de contrôle multifonction LUCM.

(TeSys® U, LUCM••BL, Unité de contrôle multifonction)

De 455 à 459, registres de contrôle (état), accessibles en lecture uniquement							
Registre 16-bit	Bit	Echelle	Unité	Valeur par défaut	Informations		
455	0	0 - 1	Off/On	0	Prêt (disponible)		
	1	0 - 1	Off/On	0	En marche (pôles de puissance fermés)		
	2	0 - 1	Off/On	0	En défaut (surcharge thermique, surintensité, court-circuit, défaut interne)		
	3	0 - 1	Off/On	0	Alarme		
	4	0 - 1	Off/On	0	Déclenché (position "Trip")		
	5	0 - 1	Off/On	0	Autorisation d'acquittement de défaut		
	6	0 - 1	Off/On	0	Présence de tension sur bornes A1/A2 de l'unité de contrôle		
D	e 455	5 à 459, registre	es de contrôl	e (état), acc	essibles en lecture uniquement		
Registre 16-bit	Bit	Echelle	Unité	Valeur par défaut	Informations		
(455)	7	0 - 1	Off/On	0	Moteur en marche		
	8-13	0 - 1	Off/On	0	% du courant moyen		
	14	0 - 1	Off/On	0	Réservé		
	15	0 - 1	Off/On	0	Moteur en démarrage		

Requete Modbus standart:

(Automates programmables Twido, Guide de mise en oeuvre logicielle)

Maître Modbus: Le tableau suivant représente les requêtes 03 et 04.

Lecture de N

mots

	Index de la table	Octet de poids fort	Octet de poids faible		
Table de contrôle	0	01 (Emission/Réception)	06 (Longueur émission) (*)		
	1	03 (Décalage réception)	00 (Décalage émission)		
Table d'émission	2	Esclave@(1247)	03 ou 04 (Code de requête)		
	3	Repère du premier mot à lire			
	4	N = Nombre de mots à lire			
Table de réception	5	Esclave@(1247)	03 ou 04 (Code de réponse)		
(après réponse)	6	00 (octet ajouté à la suite d'une action de Décalage réception) 2*N (nombre d'octets			
	7	Premier mot lu			
	8	Deuxième mot lu (si N>1)			
	N+6	Nième mot lu (si N>2)			

(*) Cet octet reçoit également la longueur de la chaîne émise après réponse

Note: L'opération Décalage réception = 3 ajoute un octet (valeur = 0) à la troisième position de la table de réception, ce qui assure un bon positionnement dans la table, du nombre d'octets lus et des valeurs des mots lus.

BTSET1-Essais de Systemes Doc ressources MODBUS Page 5/5